# This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

2003-090751

(43) Date of publication of application: 28.03.2003

(51)Int.CI.

G01F 1/692 G01F 1/696

G01F 25/00

(21)Application number: 2001-286351

(71)Applicant: YAZAKI CORP

(22)Date of filing:

20.09.2001

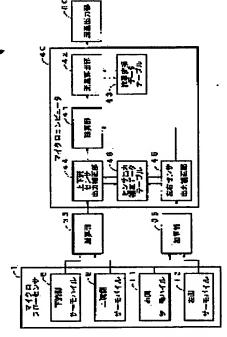
(72)Inventor: ANDO MASAHITO

### (54) FLOW SENSOR TYPE FLOWMETER AND CALIBRATION METHOD THEREOF

#### (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a flow sensor type flowmeter that is capable of performing calibration without increasing the number of flow rate calibration points and can accurately measure the flow rate.

SOLUTION: The flow sensor type flowmeter has a difference detection means 33 for detecting the difference between upstream/downstream temperature sensors, an addition means 35 for detecting the sum of left and right temperature sensors, a division means 41 for dividing the differential output by addition output, a flow rate calculation means 42 for converting the division value to the flow rate value by referring to a flow rate conversion data table 43, a first output correction/ standardization means 44 for correcting and standardizing the difference output by the first offset value when the flow rate is zero and the first span value based on the zero flow rate and the maximum flow rate, and supplying the output after correction/standardization to the division means 41, and the second output correction/ standardization means 45 for correcting/standardizing the addition output by the second offset value when the flow rate is zero and the second span value based on



the zero flow rate and the maximum flow rate, and supplying the output after correction/ standardization to the division means 41.

## **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision

of rejection]
[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報 (A) (11)特許出願公開番号

特開2003-90751 (P2003-90751A)

(43)公開日 平成15年3月28日(2003.3.28)

(51) Int. C1. 7

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

G 0 1 F 1/692

1/696

25/00

G 0 1 F 25/00

C 2F035

1/68 104 Z

201 Z

審査請求 未請求 請求項の数5

OL

(全11頁)

(21)出願番号

(22)出願日

特願2001-286351 (P2001-286351)

(71)出願人 000006895

矢崎総業株式会社

東京都港区三田1丁目4番28号

平成13年9月20日 (2001.9.20)

(72)発明者 安藤 雅仁

静岡県天竜市二俣町南鹿島23 矢崎計器株

式会社内

(74)代理人 100060690

弁理士 瀧野 秀雄 (外3名)

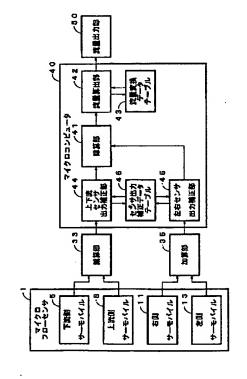
F ターム(参考) 2F035 EA02 EA05 EA08

#### (54) 【発明の名称】フローセンサ式流量計及びその校正方法

#### (57)【要約】

【課題】 流量校正ポイントを増やすことなく校正する ことができ、精度の良い流量計測を行うことができるフ ローセンサ式流量計を提供すること。

【解決手段】 フローセンサ式流量計は、上下流温度セ ンサの差分を検出する差分検出手段33と、左右温度セ ンサの和を検出する加算手段35と、差分出力を加算出 力で除算する除算手段41と、流量変換データテーブル 43を参照して除算値を流量値に変換する流量算出手段 42と、差分出力を、流量ゼロ時の第1のオフセット値 と流量ゼロ及び最大流量に基づく第1のスパン値とによ って補正・規格化し、補正・規格化後出力を除算手段4 1に供給する第1の出力補正・規格化手段44と、加算 出力を、流量ゼロ時の第2のオフセット値及び流量ゼロ と最大流量に基づく第2のスパン値とによって補正・規 格化し、補正・規格化後出力を除算手段41に供給する 第2の出力補正・規格化手段45とを含んでいる。



### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 ガスを加熱するヒータと、上記ヒータに対してガスの上流側に配置された上流側温度センサと、上記ヒータに対してガスの下流側に配置された下流側温度センサと、上記ヒータに対してガスの流れ方向と略直交方向に配置された右側温度センサと、上記ヒータをはさんで上記右側温度センサと対向する側に、上記ヒータに対してガスの流れ方向と略直交方向に配置された左側温度センサとを備えたフローセンサを用い、上記ヒータのオン時の上記上流側温度センサの検出出力と上記下流 10側温度センサの検出出力の差分を検出する差分検出手段と、上記ヒータのオン時の上記右側温度センサの検出出力の和を検出する加算手段と、上記左側温度センサの検出出力の和を検出する加算手段と、上記差分検出手段の出力を上記加算手段35の出力で除算する除算手段と、流量変換データテーブルを\*

\*参照して上記除算手段の除算値をガス流量値に変換する 流量算出手段とを有するフローセンサ式流量計であっ て

上記差分検出手段の出力を、流量ゼロ時の第1のオフセット値と流量ゼロ及び最大流量に基づく第1のスパン値とによって補正・規格化し、補正・規格化後出力を上記除算手段に供給する第1の出力補正・規格化手段と、

上記加算手段の出力を、流量ゼロ時の第2のオフセット 値及び流量ゼロと最大流量に基づく第2のスパン値とに よって補正・規格化し、補正・規格化後出力を上記除算 手段に供給する第2の出力補正・規格化手段と、

を含むことを特徴とするフローセンサ式流量計。

【請求項2】 前記第1の出力補正・規格化手段による 補正・規格化は、以下の(1)式、

補正・規格化後出力= { (差分検出手段の出力−第1のオフセット値) /第1のスパン値} × K1 (定数)・・・(1)

に基づいて行われ、

※は、以下の(2)式、

前記第2の出力補正・規格化手段による補正・規格化 ※

補正・規格化後出力= { (加算手段の出力-第2のオフセット値-K2} /第2のスパン値} × K3 + K2・・・(2)

に基づいて行われ、

ここで、第1のオフセット値=流量ゼロ時の差分検出手段の出力、第1のスパン値=最大流量時の差分検出手段の出力-流量ゼロ時の差分検出手段の出力、第2のオフセット値=流量ゼロ時の加算手段の出力、第2のスパン値=最大流量時の加算手段の出力-流量ゼロ時の加算手段の出力、K1, K2, K3=定数であることを特徴とする請求項1記載のフローセンサ式流量計。

【請求項3】 ガスを加熱するヒータと、上記ヒータに 30 対してガスの上流側に配置された上流側温度センサと、 上記ヒータに対してガスの下流側に配置された下流側温 度センサと、上記ヒータに対してガスの流れ方向と略直 交方向に配置された右側温度センサと、上記ヒータをは さんで上記右側温度センサと対向する側に、上記ヒータ に対してガスの流れ方向と略直交方向に配置された左側 温度センサとを備えたフローセンサを用い、上記ヒータ のオン時の上記上流側温度センサの検出出力と上記下流 側温度センサの検出出力の差分を検出する差分検出手段 と、上記ヒータのオン時の上記右側温度センサの検出出 40 力と上記左側温度センサの検出出力の和を検出する加算 手段と、上記差分検出手段の出力を上記加算手段の出力 で除算する除算手段と、流量変換データテーブルを参照 して上記除算手段の除算値をガス流量値に変換する流量 算出手段とを有するフローセンサ式流量計の校正方法で★

★あって、

流量ゼロ時と、最大流量時と、流量ゼロと最大流量間の 少なくとも1つの任意の流量時とを含む少なくとも3つ の計測ポイントにおける上記差分検出手段及び上記加算 手段の出力を得る第1のステップと、

上記差分検出手段の出力を、流量ゼロ時の第1のオフセット値と流量ゼロ及び最大流量に基づく第1のスパン値とによって補正・規格化する第2のステップと、

60 上記加算手段の出力を、流量ゼロ時の第2のオフセット値及び流量ゼロと最大流量に基づく第2のスパン値とによって補正・規格化する第3のステップと、

上記補正・規格化後の差分検出手段の出力を上記補正・ 規格化後の加算手段の出力で除算する第4のステップ と、

予め用意されている、除算値から流量に変換する複数の 流量変換データテーブルの中から、上記除算ステップで 算出された上記少なくとも3つの計測ポイントにおける 除算値に適合する流量変換データテーブルを選択して、

上記流量算出部用の流量変換データテーブルとして登録 する第5のステップと、を含むことを特徴とするフロー センサ式流量計の校正方法。

【請求項4】 前記第2のステップによる補正・規格化は、以下の(1)式、

補正・規格化後出力= { (差分検出手段の出力-第1のオフセット値) /第1

に基づいて行われ、

☆ (2) 式、

前記第3のステップによる補正・規格化は、以下の ☆

のスパン値 > × K 1 (定数) ・・・ (1)

補正・規格化後出力= { (加算手段の出力-第2のオフセット値-K2} /第

## 2のスパン値} × K3+K2・・・(2)

に基づいて行われ、

ここで、第1のオフセット値=流量ゼロ時の差分検出手段の出力、第1のスパン値=最大流量時の差分検出手段の出力ー流量ゼロ時の差分検出手段の出力、第2のオフセット値=流量ゼロ時の加算手段の出力、第2のスパン値=最大流量時の加算手段の出力ー流量ゼロ時の加算手段の出力、K1, K2, K3=定数であることを特徴とする請求項3記載のフローセンサ式流量計の校正方法。

【請求項5】 前記少なくとも3つの計測ポイントは、流量ゼロ時と、最大流量時と、流量ゼロと最大流量間の1つ乃至3つの任意の流量時とを含む計測ポイントであることを特徴とする請求項3または4記載のフローセンサ式流量計の校正方法。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、フローセンサ式流 量計及びその校正方法に関するものである。

#### [0002]

【従来の技術】従来、フローセンサ式流量計は、たとえ 20 ば、特開2001-12988号公報等に開示されてい

【0003】この種の流量計に使用されるフローセンサ は、たとえば、ガス流路を流れるガスを加熱するマイク ロヒータと、マイクロヒータに対してガスの上流側に配 置され、ガスの温度を検出して温度検出信号を出力する 上流側温度センサとして働く上流側サーモパイルと、マ イクロヒータに対してガスの下流側に配置され、ガスの 温度を検出して温度検出信号を出力する下流側温度セン サとして働く下流側サーモパイルと、マイクロヒータに 30 対してガスの流れ方向と略直交方向に配置され、ガスの 温度を検出して温度検出信号を出力する右側温度センサ として働く右側サーモパイルと、マイクロヒータをはさ んで右側サーモパイルと対向する側に、マイクロヒータ に対してガスの流れ方向と略直交方向に配置され、ガス の温度を検出して温度検出信号を出力する左側温度セン サとして働く左側サーモパイルと、マイクロヒータ、上 流側サーモパイル、下流側サーモパイル、右側サーモパ イル及び左側サーモパイルを支持する支持基板とを備え たマイクロフローセンサである。

【0004】図6は、上述のマイクロフローセンサを用いた流量計の一例の構成ブロック図である。この流量計は、マイクロフローセンサ1の下流側サーモパイル5からの温度検出信号と、上流側サーモパイル8からの温度検出信号との差を求める差動アンプ等からなる減算部33と、右側サーモパイル11からの右側温度検出信号と、左側サーモパイル13からの左側温度検出信号の和を求める加算アンプ等からなる加算部35と、減算部33及び加算部35の各出力に基づいて流量を算出するマイクロコンピュータ(以下、マイコンという)40と、

マイコン40で算出された流量値を出力する流量出力部 50とを備えて構成される。

【0005】マイコン40は、減算部33の出力を加算部35の出力で除算する除算部41と、この除算部41の出力する除算信号のデジタル値から流量に変換する流量算出部42とを有し、流量算出部42は、変換した流量値を流量出力部50に出力している。流量算出部42において、除算信号のデジタル値から流量に変換するには、マイコン40に内蔵している流量変換データテーブル43を参照しているが、この流量変換データテーブルは、事前に用意してマイコン40に保存しておく必要がある。

【0006】この流量変換データテーブルを作成するには、マイクロフローセンサ1の流量に対する出力値が直線的でないために、→流量値を精度良く変換するためには、変換式を多数用意する必要がある。この流量変換する換算式を作成する方法は、同一流路に流量の基準となる基準器を置き、流速を変えて、そのときのセンサ出力を測定しておく。

【0007】そして、図7に示すように、測定された流量対センサ出力特性において、流量範囲をA,B,C,D,E...のように複数の領域に区分し、図8に示すように、その領域毎に変換式を作成して流量変換データテーブルとしている。

【0008】たとえば、領域Aに含まれるセンサ出力 (x) に対して流量 (y) を求めるには、変換式  $y=\alpha$   $x^2+\beta_A$   $x+C_A$  が使用され、同様に、領域Bに含まれるセンサ出力 (x) に対して流量 (y) を求めるには、変換式  $y=\alpha_B$   $x^2+\beta_B$   $x+C_B$  が使用され、領域Cに含まれるセンサ出力 (x) に対して流量 (y) を求めるには、変換式  $y=\alpha_C$   $x^2+\beta_C$   $x+C_C$  が使用され、領域Dに含まれるセンサ出力 (x) に対して流量 (y) を求めるには、変換式  $y=\alpha_D$   $x^2+\beta_D$   $x+C_D$  が使用される。領域E以下も同様である。

#### [0009]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、除算信号のデジタル値を精度良く流量に変換するためには、流量範囲を細かく分割して、その領域毎に一次や二次などの回帰式を変換式として用意する必要があり、そのため、計測するする流量ポイントが多くなってしまう。【0010】また、センサ・流路形状、取り付けなどのバラツキによって、図9に示すように、例えば6台のフローセンサ式流量計において個々の流量計の各々のセンサ出力が異なるので、器差が無く精度良く流量を変換するためには、流量計毎に別々の変換テーブルを作成する必要がある。図9において、従来の6台のフローセンサ式流量計のセンサ出力特性を示し、(a)は各流量計の減算部の出力ー流量特性、(b)は各流量計の除算部の除算値

5

-流量特性を示す。図9において、センサ出力(すなわち、減算部出力、加算部出力及び除算値)は、流量計毎に異なる値を示していることが分かる。

【0011】このため、個々の流量計を校正するには、個々の流量計毎に全流量域にわたって10数ポイントの流量を計測して校正しなければならず、製造工数が増加しコストアップとなり、また、計測ポイントを少なくして簡略化すると、流量計の精度が低下するという問題がある。

【0012】そこで本発明は、上述した従来の問題点に 10 鑑み、流量校正ポイントを増やすことなく校正することができ、精度の良い流量計測を行うことができるフローセンサ式流量計を提供することを目的としている。

#### [0013]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するため になされた請求項1記載の発明は、ガスを加熱するヒー タと、上記ヒータに対してガスの上流側に配置された上 流側温度センサと、上記ヒータに対してガスの下流側に 配置された下流側温度センサと、上記ヒータに対してガ スの流れ方向と略直交方向に配置された右側温度センサ 20 と、上記ヒータをはさんで上記右側温度センサと対向す る側に、上記ヒータに対してガスの流れ方向と略直交方 向に配置された左側温度センサとを備えたフローセンサ を用い、上記ヒータのオン時の上記上流側温度センサの 検出出力と上記下流側温度センサの検出出力の差分を検 出する差分検出手段と、上記ヒータのオン時の上記右側 温度センサの検出出力と上記左側温度センサの検出出力 の和を検出する加算手段と、上記差分検出手段の出力を 上記加算手段の出力で除算する除算手段と、流量変換デ ータテーブルを参照して上記除算手段の除算値をガス流 30 量値に変換する流量算出手段とを有するフローセンサ式 流量計であって、上記差分検出手段の出力を、流量ゼロ 時の第1のオフセット値と流量ゼロ及び最大流量に基づ く第1のスパン値とによって補正し、補正後出力を上記 除算手段に供給する第1の出力補正・規格化手段と、上\*

\*記加算手段の出力を、流量ゼロ時の第2のオフセット値及び流量ゼロと最大流量に基づく第2のスパン値とによって補正し、補正後出力を上記除算手段に供給する第2の出力補正・規格化手段と、を含むことを特徴とするフローセンサ式流量計に存する。

【0014】請求項1記載の発明においては、ガスを加 熱するヒータと、ヒータに対してガスの上流側に配置さ れた上流側温度センサと、ヒータに対してガスの下流側 に配置された下流側温度センサと、ヒータに対してガス の流れ方向と略直交方向に配置された右側温度センサ と、ヒータをはさんで右側温度センサと対向する側に、 ヒータに対してガスの流れ方向と略直交方向に配置され た左側温度センサとを備えたフローセンサを用い、ヒー タのオン時の上流側温度センサの検出出力と下流側温度 センサの検出出力の差分を検出する差分検出手段と、ヒ ータのオン時の右側温度センサの検出出力と左側温度セ ンサの検出出力の和を検出する加算手段と、差分検出手 段の出力を加算手段の出力で除算する除算手段と、流量 変換データテーブルを参照して除算手段の除算値をガス 流量値に変換する流量算出手段とを有するフローセンサ 式流量計であって、差分検出手段の出力を、流量ゼロ時 の第1のオフセット値と流量ゼロ及び最大流量に基づく 第1のスパン値とによって補正し、補正後出力を除算手 段に供給する第1の出力補正・規格化手段と、加算手段 の出力を、流量ゼロ時の第2のオフセット値及び流量ゼ ロと最大流量に基づく第2のスパン値とによって補正 し、補正後出力を除算手段に供給する第2の出力補正・ 規格化手段とを含んでいる。

【0015】それにより、フローセンサのバラツキ等に よる器差を軽減して、精度の良い流量計測を行うことが できる。

【0016】上記課題を解決するためになされた請求項 2記載の発明は、前記第1の出力補正・規格化手段によ る補正は、以下の(1)式、

補正後出力= { (差分検出手段の出力-第1のオフセット値) /第1のスパン

値》×K1 (定数)・・・(1)

に基づいて行われ、前記第2の出力補正・規格化手段に※ ※よる補正は、以下の(2)式、

補正後出力={(加算手段の出力-第2のオフセット値-K2}/第2のスパ

ン値} × K 3 + K 2 · · · (2)

に基づいて行われ、ここで、第1のオフセット値=流量ゼロ時の差分検出手段の出力、第1のスパン値=最大流量時の差分検出手段の出力-流量ゼロ時の差分検出手段の出力、第2のオフセット値=流量ゼロ時の加算手段の出力、第2のスパン値=最大流量時の加算手段の出力-★

★流量ゼロ時の加算手段の出力、K1, K2, K3=定数 であることを特徴とする請求項1記載のフローセンサ式 流量計に存する。

【0017】請求項2記載の発明においては、第1の出力補正・規格化手段による補正は、以下の(1)式、

補正後出力={(差分検出手段の出力-第1のオフセット値)/第1のスパン

値》×K1 (定数)・・・(1)

に基づいて行われる。また、第2の出力補正・規格化手☆ ☆段による補正は、以下の(2)式、 補正後出力= { (加算手段の出力-第2のオフセット値-K2} /第2のスパ

ン値 } × K 3 + K 2 ・・・ (2)

(5)

に基づいて行われる。ここで、第1のオフセット値=流 量ゼロ時の差分検出手段の出力、第1のスパン値=最大 流量時の差分検出手段の出力ー流量ゼロ時の差分検出手 段の出力、第2のオフセット値=流量ゼロ時の加算手段 の出力、第2のスパン値=最大流量時の加算手段の出力 -流量ゼロ時の加算手段の出力、K1, K2, K3=定 数である。

【0018】それにより、フローセンサのバラツキ等を 簡単に補正することができ、精度の良い流量計測を行う ことができる。

【0019】上記課題を解決するためになされた請求項 3記載の発明は、ガスを加熱するヒータと、上記ヒータ に対してガスの上流側に配置された上流側温度センサ と、上記ヒータに対してガスの下流側に配置された下流 側温度センサと、上記ヒータに対してガスの流れ方向と 略直交方向に配置された右側温度センサと、上記ヒータ をはさんで上記右側温度センサと対向する側に、上記ヒ ータに対してガスの流れ方向と略直交方向に配置された 左側温度センサとを備えたフローセンサを用い、上記ヒ ータのオン時の上記上流側温度センサの検出出力と上記 20 下流側温度センサの検出出力の差分を検出する差分検出 手段と、上記ヒータのオン時の上記右側温度センサの検 出出力と上記左側温度センサの検出出力の和を検出する 加算手段と、上記差分検出手段の出力を上記加算手段の 出力で除算する除算手段と、流量変換データテーブルを 参照して上記除算手段の除算値をガス流量値に変換する 流量算出手段とを有するフローセンサ式流量計の校正方 法であって、流量ゼロ時と、最大流量時と、流量ゼロと 最大流量間の少なくとも1つの任意の流量時とを含む少 なくとも3つの計測ポイントにおける上記差分検出手段 30 及び上記加算手段の出力を得る第1のステップと、上記 差分検出手段の出力を、流量ゼロ時の第1のオフセット 値と流量ゼロ及び最大流量に基づく第1のスパン値とに よって補正する第2のステップと、上記加算手段の出力 を、流量ゼロ時の第2のオフセット値及び流量ゼロと最 大流量に基づく第2のスパン値とによって補正する第3 のステップと、上記補正後の差分検出手段の出力を上記 補正後の加算手段の出力で除算する第4のステップと、 予め用意されている、除算値から流量に変換する複数の 流量変換データテーブルの中から、上記除算ステップで 40 算出された上記少なくとも3つの計測ポイントにおける 除算値に適合する流量変換データテーブルを選択して、\*

\*上記流量算出部用の流量変換データテーブルとして登録 する第5のステップと、を含むことを特徴とするフロー センサ式流量計の校正方法に存する。

【0020】請求項3記載の発明においては、ガスを加

熱するヒータと、ヒータに対してガスの上流側に配置さ れた上流側温度センサと、ヒータに対してガスの下流側 に配置された下流側温度センサと、ヒータに対してガス の流れ方向と略直交方向に配置された右側温度センサ と、ヒータをはさんで右側温度センサと対向する側に、 10 ヒータに対してガスの流れ方向と略直交方向に配置され た左側温度センサとを備えたフローセンサを用い、ヒー タのオン時の上流側温度センサの検出出力と下流側温度 センサの検出出力の差分を検出する差分検出手段と、ヒ ータのオン時の右側温度センサの検出出力と左側温度セ ンサの検出出力の和を検出する加算手段と、差分検出手 段の出力を加算手段の出力で除算する除算手段と、流量 変換データテーブルを参照して除算手段の除算値をガス 流量値に変換する流量算出手段とを有するフローセンサ 式流量計の校正方法であって、流量ゼロ時と、最大流量 時と、流量ゼロと最大流量間の少なくとも1つの任意の 流量時とを含む少なくとも3つの計測ポイントにおける 差分検出手段及び加算手段の出力を得る第1のステップ と、差分検出手段の出力を、流量ゼロ時の第1のオフセ ット値と流量ゼロ及び最大流量に基づく第1のスパン値 とによって補正する第2のステップと、加算手段の出力 を、流量ゼロ時の第2のオフセット値及び流量ゼロと最 大流量に基づく第2のスパン値とによって補正する第3 のステップと、補正後の差分検出手段の出力を補正後の 加算手段の出力で除算する第4のステップと、予め用意 されている、除算値から流量に変換する複数の流量変換 データテーブルの中から、除算ステップで算出された少 なくとも3つの計測ポイントにおける除算値に適合する

【0021】それにより、流量校正ポイントを増やすこ となく、個々の流量計を精度良く校正できるため、検査 工程が簡略化でき、安価な流量計を提供することができ

流量変換データテーブルを選択して、流量算出部用の流

**量変換データテーブルとして登録する第5のステップ** 

【0022】上記課題を解決するためになされた請求項 4記載の発明は、前記第2のステップによる補正は、以 下の(1)式、

補正後出力= { (差分検出手段の出力-第1のオフセット値) / 第1のスパン

と、を含んでいる。

値》×K1 (定数)・・・(1)

に基づいて行われ、前記第3のステップによる補正は、※ ※以下の(2)式、

補正後出力= {(加算手段の出力-第2のオフセット値-K2}/第2のスパ

ン値} × K 3 + K 2 · · · (2)

に基づいて行われ、ここで、第1のオフセット値=流量 ゼロ時の差分検出手段の出力、第1のスパン値=最大流 **畳時の差分検出手段の出力−流量ゼロ時の差分検出手段 50 流量ゼロ時の加算手段の出力、K1,K2,K3=定数** 

の出力、第2のオフセット値=流量ゼロ時の加算手段の 出力、第2のスパン値=最大流量時の加算手段の出力-

であることを特徴とする請求項3記載のフローセンサ式 \*【0023】請求項4記載の発明においては、第2のス 流量計の校正方法に存する。 テップによる補正は、以下の(1)式、

補正後出力= { (差分検出手段の出力-第1のオフセット値) / 第1のスパン

値} × K 1 (定数) ・・・ (1)

に基づいて行われる。また、第3のステップによる補正※ ※は、以下の(2)式、

補正後出力= {(加算手段の出力-第2のオフセット値-K2}/第2のスパ

ン値 X K 3 + K 2 · · · (2)

に基づいて行われる。ここで、第1のオフセット値=流 量ゼロ時の差分検出手段の出力、第1のスパン値=最大 流量時の差分検出手段の出力-流量ゼロ時の差分検出手 10 段の出力、第2のオフセット値=流量ゼロ時の加算手段 の出力、第2のスパン値=最大流量時の加算手段の出力 一流量ゼロ時の加算手段の出力、K1, K2, K3=定 数である。

【0024】それにより、フローセンサのバラツキ等を 簡単に補正することができ、精度良く個々の流量計を校 正することができる。

【0025】上記課題を解決するためになされた請求項 5記載の発明は、前記少なくとも3つの計測ポイント は、流量ゼロ時と、最大流量時と、流量ゼロと最大流量 20 間の1つ乃至3つの任意の流量時とを含む計測ポイント であることを特徴とする請求項3または4記載のフロー センサ式流量計の校正方法に存する。

【0026】請求項5記載の発明においては、少なくと も3つの計測ポイントは、流量ゼロ時と、最大流量時 と、流量ゼロと最大流量間の1つ乃至3つの任意の流量 時とを含む計測ポイントである。

【0027】それにより、流量校正ポイントを増やすこ となく、個々の流量計を精度良く校正できるため、検査 工程が簡略化でき、安価な流量計を提供することができ 30 る。

#### [0028]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態を図面 に基づいて説明する。図1は、本発明によるフローセン サ式流量計の実施の形態を示す構成ブロック図である。

【0029】本発明のフローセンサ式流量計は、要約す れば、フローセンサを用い、フローセンサからの検出出 力を補正して規格化した値をセンサ出力とし、この規格 化されたセンサ出力に基づいて流量演算するものであ る。以下、本発明のフローセンサ式流量計の構成及び動 40 作について詳述する。

【0030】このフローセンサ式流量計は、マイクロフ ローセンサ1を用い、下流側サーモパイル(下流側温度 センサ) 5からの温度検出信号と、上流側サーモパイル (上流側温度センサ) 8からの温度検出信号との差を求 める差動アンプ等からなる減算部(差分検出手段) 33 と、右側サーモパイル(右側温度センサ)11からの右 側温度検出信号と、左側サーモパイル(左側温度セン サ) 13からの左側温度検出信号の和を求める加算アン プ等からなる加算部(加算手段)35と、減算部33及 50 サーモパイル13から出力される左側温度検出信号を出

び加算部35の各出力に基づいて流量を算出するマイコ ン40と、マイコン40で算出された流量値を出力する 流量出力部50とを備えて構成される。

【0031】マイコン40は、減算部33の出力を加算 部35の出力で除算する除算部(除算手段)41と、流 量変換データテーブル43を参照して除算部41からの 除算信号のデジタル値を流量値に変換して流量出力部5 0に出力する流量算出部(流量算出手段)42を有す

【0032】マイコン40は、さらに、減算部33の出 力を補正して規格化する上下流センサ出力補正部(第1 の出力補正・規格化手段)44と、加算部35の出力を 補正して規格化する左右センサ出力補正部(第2の出力 補正・規格化手段) 45と、上下流センサ出力補正部4 4及び左右センサ出力補正部45の補正、規格化に使用 されるパラメータデータを含むセンサ出力補正データテ ーブル46とを有する。

【0033】図2及び図3は、図1のフローセンサ式流 量計に用いられるマイクロフローセンサの構成図及び断 面図である。図2において、マイクロフローセンサ1 は、Si基板2、ダイアフラム3、ダイアフラム3上に 形成された白金等からなるマイクロヒータ4、マイクロ ヒータ4の下流側でダイアフラム3上に形成された下流 側温度センサとしての下流側サーモパイル5、マイクロ ヒータ4に図示しない電源から駆動電流を供給する電源 端子6A、6B、マイクロヒータ4の上流側でダイアフ ラム3上に形成された上流側温度センサとしての上流側 サーモパイル8、上流側サーモパイル8から出力される 第1温度検出信号を出力する第1出力端子9A,9B、 下流側サーモパイル5から出力される第2温度検出信号 を出力する第2出力端子7A,7B、を備える。

【0034】また、マイクロフローセンサ1は、マイク ロヒータ4に対してガスの流れ方向(図3における矢印 Pから矢印Qへの方向)と略直交方向に配置され、ガス の物性値を検出し、右側温度検出信号(第3温度検出信 号に対応)を出力する右側温度センサとしての右側サー モパイル11と、この右側サーモパイル11から出力さ れる右側温度検出信号を出力する第3出力端子12A, 12Bと、マイクロヒータ4に対してガスの流れ方向と 略直交方向に配置され、ガスの物性値を検出し、左側温 度検出信号(第3温度検出信号に対応)を出力する左側 温度センサとしての左側サーモパイル13と、この左側

力する第4出力端子14A,14Bと、ガス温度を得る ための抵抗15,16と、この抵抗15,16からのガ ス温度信号を出力する出力端子17A, 17Bとを備え

【0035】上流側サーモパイル8、下流側サーモパイ ル5、右側サーモパイル11及び左側サーモパイル13 は、熱電対から構成されている。この熱電対は、p++-Si及びA1により構成され、冷接点と温接点とを有 し、熱を検出し、冷接点と温接点との温度差から熱起電 になっている。

【0036】また、図3に示すように、Si基板2に は、ダイアフラム3が形成されており、このダイアフラ ム3には、マイクロヒータ4、上流側サーモパイル8、 下流側サーモパイル5、右側サーモパイル11及び左側 サーモパイル13のそれぞれの温接点が形成されてい

【0037】このように構成されたマイクロフローセン サ1によれば、マイクロヒータ4が、外部からの駆動電 流により加熱を開始すると、マイクロヒータ4から発生 20 うことにより補正して規格化した補正・規格化後出力を した熱は、ガスを媒体として、下流側サーモパイル5、 上流側サーモパイル8、右側サーモパイル11及び左側 サーモパイル13のそれぞれの温接点に伝達される。そ\*

\*れぞれのサーモパイルの冷接点は、Si基体(Si基 板)上にあるので、基体温度になっており、それぞれの 温接点は、ダイアフラム上にあるので、伝達された熱に より加熱され、Si基体温度より温度が上昇する。そし て、それぞれのサーモパイルは、温接点と冷接点の温度 差より熱起電力を発生し、温度検出信号を出力する。

12

【0038】流量を算出するためのマイクロフローセン サ1のセンサ出力は、減算部33及び加算部35の各出 力に対してゼロ点とスパンをマイコン40で補正して規 力が発生することにより、温度検出信号を出力するよう 10 格化した値として出力することにより、器差、すなわち 流量計毎のセンサ出力値の差をなくす。

> 【0039】マイクロフローセンサ1のセンサ出力の補 正・規格化は、上下流センサ出力補正部44、左右セン サ出力補正部45及び除算部41において、それぞれ、 以下の(1)、(2)及び(3)式による演算を行うこ とにより達成される。

> 【0040】すなわち、上下流センサ出力補正部44 は、減算部33の出力(すなわち、上下流センサ補正前 出力)が供給されると、次の(1)式に基づく演算を行 得る。

[0041]

補正・規格化後出力={減算部33の出力ーoffset(A)}/spa

 $n (A) \times K1 \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot (1)$ 

【0042】ここで、offset(A)=流量ゼロ時 の減算部33の出力、span (A) =最大流量時の減 算部33の出力-流量ゼロ時の減算部33の出力、K1 = 定数であり、これらは全てセンサ出力補正データテー ブル46に予め記憶されており、上下流センサ出力補正 30 部44の演算時に呼び出される。 ×

※【0043】また、左右センサ出力補正部45は、加算 部35の出力(すなわち、左右センサ補正前出力)が供 給されると、次の(2)式に基づく演算を行うことによ り補正して規格化した補正・規格化後出力を得る。

[0044]

補正・規格化後出力= { (加算部35の出力-offset (B) - K2)

【0045】ここで、offset(B)=流量ゼロ時 の加算部35の出力、span(B)=最大流量時の加 算部35の出力-流量ゼロ時の加算部35の出力、K2 =定数、K3=定数であり、これらは全てセンサ出力補 正データテーブル46に予め記憶されており、左右セン サ出力補正部45の演算時に呼び出される。

★【0046】また、除算部41は、上下流センサ出力補 正部44からの補正・規格化後出力と左右センサ出力補 正部45からの補正・規格化後出力に基づき、次の

(3) 式の演算を行うことにより、補正・規格化後除算 値を得る。

[0047]

補正・規格化後除算値=上下流センサ出力補正部44からの補正・規格化後 出力/左右センサ出力補正部45からの補正・規格化後出力・・・(3)

【0048】流量算出部42は、除算部41から補正・ 規格化後除算値が入力されると、予めマイコン40のメ モリに記憶されている、補正・規格化後除算値を流量値 に変換するための流量変換データテーブル43を参照 し、補正・規格化後除算値を流量値に変換して流量出力 部50に出力する。

【0049】次に、上述の構成のフローセンサ式流量計 の校正方法について説明する。まず、上述の構成を有す るフローセンサ式流量計の複数台をサンプルとして用意 50

し、各サンプルのセンサ出力を測定し、上述の(1)~ (3) 式によって補正、規格化されたセンサ出力(すな わち、補正・規格化後除算値) から、流量に変換するた めの流量変換データテーブルを作成しておく。この時、 作成する流量変換データテーブルは、数種類 (5~10 種類程度)用意しておく。

【0050】個々のフローセンサ式流量計を校正する方 法は、図4に示すフローチャートにしたがって下記の通 り実行される。

【0051】まず、流量ゼロ時、最大流量(フルスケー ル) 時及び流量50%時の3つの計測ポイントにおける マイクロフローセンサ1のセンサ出力を計測する (ステ ップS1)。次いで、上述の3つの計測ポイントにおい て計測されたセンサ出力を上述の(1)~(3)式に基 づき補正、規格化したセンサ出力(すなわち、補正・規 格化後の除算値)を算出する(ステップS2)。次い で、予め用意した数種類の流量変換データテーブルの中 から、算出された3つの計測ポイントにおける補正、規 格化したセンサ出力(すなわち、補正・規格化後除算 値)に適合する(すなわち、測定された3つの計測ポイ ントにおける補正、規格化したセンサ出力と相関度の高 い)流量変換データテーブルを選択する (ステップS 3)。

【0052】次いで、(1)~(3)式で使用される各 パラメータデータ、すなわち、offset (A)、s pan (A), offset (B), span (B), K1、K2及びK3をマイコン40のセンサ出力補正デ ータテーブル46に入力する(ステップS4)。次い で、ステップS3で選択した流量変換データテーブルを 20 マイコン40の流量変換データテーブル43として登録 する(ステップS5)。次いで、流量出力部50からの 流量出力値を確認する(ステップS6)。

【0053】このようにして校正が行われるが、校正す るポイントは、流量ゼロ時と、最大流量時と、流量ゼロ と最大流量間の少なくとも1つの任意の流量時との3ポ イント以上であればいくつでもかまわないが、校正ポイ ントを多くすると、製造工数が増加しコストアップとな るために、実用的には5ポイント以下が適当である。ま た、センサ出力が直線的でないため、流量ゼロと最大流 30 量の2ポイントのみでは流量変換データテーブルを特定 することができない。

【0054】図5は、図9に関して説明したものと同一 の6台のフローセンサ式流量計に本発明を適用し、上述 の3つの計測ポイントで校正して規格化した場合のセン サ出力特性を示し、(a)は各流量計の上下流センサ出 力補正部44の補正・規格化後出力-流量特性、(b) は各流量計の各左右センサ出力補正部45の補正・規格 化後出力-流量特性、(c)は各流量計の除算部42の 除算値-流量特性である。図5を図9と比較してみると 明らかなように、図5においては、流量計毎の器差がほ とんどなくなり、 6台の流量計のセンサ出力特性は重 なり合って1本の太い実線に見え、ほぼ同じ特性になっ ていることがわかる。

【0055】このように、本発明によれば、予め用意し た複数の流量変換データテーブルの中から、流量ゼロ時 と、最大流量時と、流量ゼロと最大流量間の少なくとも 1つの任意の流量時とを含む少なくとも3つの計測ポイ ントで校正して規格化したセンサ出力に適合する流量変

テーブルとして登録するので、簡単かつ短時間に校正作 業を行うことが可能になる。また、フローセンサのアナ ログ出力を補正・規格化することによって、フローセン サのバラツキや取り付け誤差等に関係なく、流量演算を 行うことができる。したがて、従来に比して少ない校正 ポイントで、個々の流量計を精度良く校正できるため、 流量計製造ラインにおける検査工程を簡略化でき、安価 な流量計を提供することができる。

14

【0056】以上の通り、本発明の実施の形態について 説明したが、本発明はこれに限らず、種々の変形、応用 が可能である。

[0057]

【発明の効果】請求項1記載の発明によれば、フローセ ンサのバラツキ等による器差を軽減して、精度の良い流 量計測を行うことができる。

【0058】請求項2記載の発明によれば、フローセン サのバラツキ等を簡単に補正することができ、精度の良 い流量計測を行うことができる。

【0059】請求項3記載の発明によれば、流量校正ポ イントを増やすことなく、個々の流量計を精度良く校正 できるため、検査工程が簡略化でき、安価な流量計を提 供することができる。

【0060】請求項4記載の発明によれば、フローセン サのバラツキ等を簡単に補正することができ、精度良く 個々の流量計を校正することができる。

【0061】請求項5記載の発明によれば、流量校正ポ イントを増やすことなく、個々の流量計を精度良く校正 できるため、検査工程が簡略化でき、安価な流量計を提 供することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明によるフローセンサ式流量計の実施の形 態を示す構成ブロック図である。

【図2】図1のフローセンサ式流量計に用いられるマイ クロフローセンサの構成図である。

【図3】図1のフローセンサ式流量計に用いられるマイ クロフローセンサの断面図である。

【図4】図1のフローセンサ式流量計を校正する方法を 示すフローチャートである。

【図5】図1のフローセンサ式流量計のセンサ出力特性 を示し、(a)は上下流センサ出力補正部の出力ー流量 特性、(b)は左右センサ出力補正部の出力ー流量特 性、(c)は除算部の除算値-流量特性である。

【図6】従来のフローセンサ式流量計の一例の構成ブロ ック図である。

【図7】従来のフローセンサ式流量計の流量対センサ出 力特性の一例である。

【図8】従来のフローセンサ式流量計の流量変換データ テーブルの一例である。

【図9】従来のフローセンサ式流量計のセンサ出力特性 換データテーブルを選択して、流量計の流量変換データ 50 を示し、(a)は減算部の出力ー流量特性、(b)は加 15

算部の出力-流量特性、(c)は、除算部の除算値-流量特性である。

#### 【符号の説明】

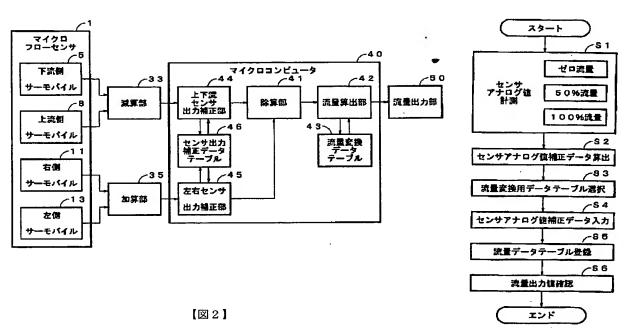
- 1 マイクロフローセンサ (フローセンサ)
- 4 マイクロヒータ (ヒータ)
- 5 下流側サーモパイル(下流側温度センサ)
- 8 上流側サーモパイル (上流側温度センサ)
- 11 右側サーモパイル(右側温度センサ)
- 13 左側サーモパイル (左側温度センサ)
- 33 減算部 (差分検出手段)

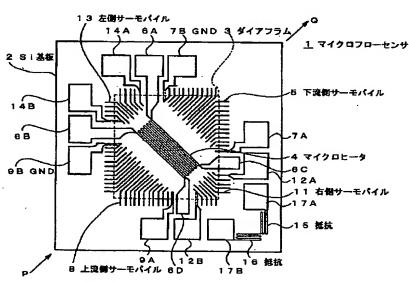
- 35 加算部 (加算手段)
- 40 マイコン

(9)

- 41 除算部 (除算手段)
- 42 流量算出部(流量算出手段)
- 43 流量変換データテーブル
- 4.4 上下流センサ出力補正部 (第1の出力補正・規格 化手段)
- 45 左右センサ出力補正部 (第2の出力補正・規格化 手段)
- 10 46 センサ出力補正データテーブル

【図1】 【図4】

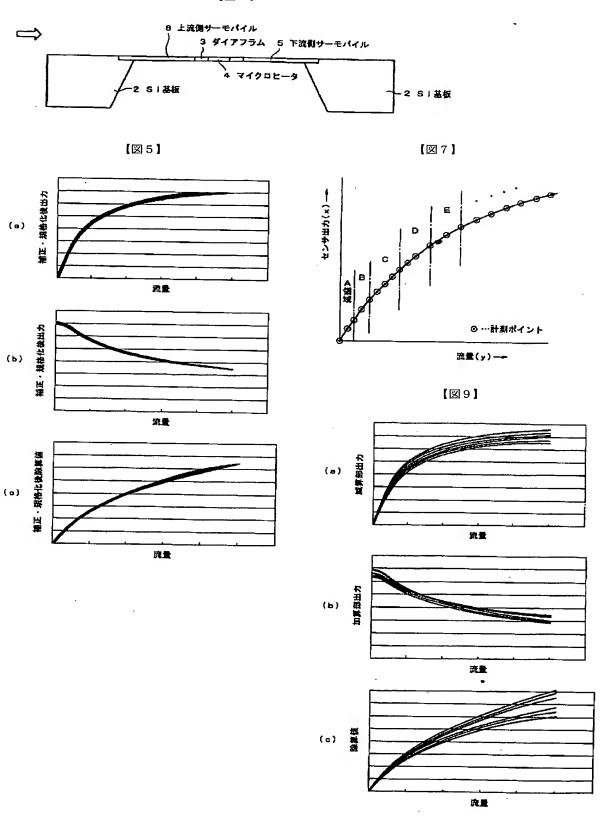




【図8】

領域	変換式
A	$y = \alpha_A x^2 + \beta_A x + C_A$
В	$y = \alpha_B \times^2 + \beta_B \times + C_B$
C	$y = \alpha_{\alpha} x^{z} + \beta_{\alpha} x + C_{\alpha}$
٥	ypαox2+βox+Co
	:

【図3】



【図6】

